AUTO FOCUS	CCD CAMERA FOR PHOTOGRAMMETRY					
Patent Number:	JP5260360					
Publication date:	1993-10-08					
Inventor(s):	NAKAMURA SHINICHI					
Applicant(s):	TOPCON CORP					
Requested Patent:	□ <u>JP5260360</u>					
Application Number:	JP19920051372 19920310					
Priority Number(s):						
IPC Classification:	H04N5/232; G01C3/06; G02B7/28; G02B7/36; H04N5/335					
EC Classification:						
Equivalents:	JP3288420B2					
	Abstract					
an output of a image CONSTITUTION:An finder. A processing Furthermore, the drivithe control section 60 element. Then a digit instruction to the concontrast detection sy	execute highly accurate focus adjustment by applying focus adjustment of an image pickup lens with pickup linear CCD at a prescribed position. image pickup object is observed through a finder and a focal location is set to be in the center of the control section 601 generates a signal to a CCD driver 607 and the driver 607 drives a linear CCD 201. Ver 607 outputs a clock signal corresponding to a picture element to a memory control section 608 and 08 manages the relation between a current address of a 1st memory 609 and the position of the picture tal signal is sent from the linear CCD to the address location. The control section 601 gives an trol section 608 to allow the memory 609 to send picture element data. The focus adjustment is the stem and the control section 601 drives a pulse motor so as to maximize V=\forall V1-V2\forall ++\forall Vn-1-Vn\forall, and data by one scanning are N1, N2,Nn.					

Data supplied from the esp@cenet database - 12

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-260360

(43)公開日 平成5年(1993)10月8日

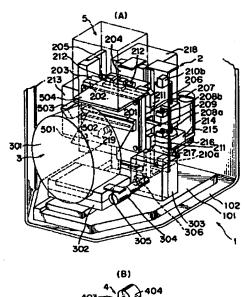
(51) Int.Cl.5		識別記号	庁内整理番号	FΙ				技術表示箇所
H 0 4 N	5/232	Н					•	
G 0 1 C	3/06	Z	9008-2F					
G 0 2 B	7/28							
			7811-2K	G 0 2	B 7/11		K	
			7811-2K				D	
		·		審査請求 未	請求請求其	質の数 5 (全	27頁)	最終頁に続く
(21)出願番号		特願平4-51372	(71)出窮	人 000220	343			
					株式会	社トプコン	•	
(22)出願日		平成4年(1992)3		東京都	板橋区蓮沼	町75番1-	号	
			(72)発明者 中村 新一					
					東京都 プコン		町75番1	号 株式会社ト
				(74)代理	人 弁理士		(外6:	各)
				ŀ				

(54) 【発明の名称】 写真測量用オートフォーカスCCDカメラ

(57)【要約】

【目的】 製造上レンズと撮影面間の距離と、レンズと 検出面間の距離とを合致させる必要がなく、かつ熟練者 でなくても高精度な焦点調節が容易にできる手動焦点調 節不要の写真測量用オートフォーカスカメラ。

【構成】 リニアCCD201を主走査方向と直交する 副走査方向に走査させて撮影を行なうカメラにおいて、 一定の位置にある撮影用リニアCCDを使用して、撮影 レンズの焦点調節を行なう、ことを特徴とする。





【特許請求の範囲】

【請求項1】 リニアCCDを主走査方向と直交する副走査方向に走査させて撮影を行なうカメラにおいて、一定の位置にある撮影用リニアCCDの出力によって撮影レンズの自動焦点調節を行なう、ことを特徴とする写真測量用オートフォーカスCCDカメラ。

【請求項2】 前記撮影用リニアCCDの前記一定の位置は、撮影中心である、ことを特徴とする請求項1項に記載のカメラ。

【請求項3】 焦点調節時には、リニアCCDの焦点検 10 出面の大きさを制限する、ことを特徴とする請求項1項 又は2項に記載のカメラ。

【請求項4】 前記カメラは、撮影レンズ位置保持手段を有し、撮影レンズ位置保持手段を選択すると、ステレオ写真撮影時に、一対もしくはそれ以上の枚数を撮影する際に、撮影面と撮影レンズ間距離を等しくすることができる、ことを特徴とする請求項1乃至3項に記載のカメラ。

【請求項5】 前記撮影レンズ位置保持手段は、1枚目 撮影後に撮影レンズ位置が変動しないように固定される 20 か、又は1枚目と同じ撮影レンズ位置になるように、撮 影レンズを駆動する、ことを特徴とする請求項4項に記 載のカメラ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明はリニアCCDを主走査方向と直交する副走査方向に走査させて撮影を行なう写真 測量用オートフォーカスCCDカメラに関する。

[0002]

【従来の技術】今日、各社からイメージセンサを利用し 30 た電子スチルカメラが商品として販売されている。それらはエリアCCDを使用したカメラが多いが、エリアCCD自体の製作上の問題から画素数に制限があるため、銀鉛写真の解像度には現時点では到底及ばない。そのため、撮影用レンズの解像度を高める必要性が少なく、固定焦点方式を採用していた。

【00003】一方、高解像度を得るため、リニアCCD を走査する方式のカメラが静止画撮影用として販売されている。しかし、この方式のカメラの焦点合わせはマニュアルタイプのものが主流である。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】リニアCCD走査方式のカメラで、銀鉛写真と同等の高解像度を得るには正確な焦点調節を必要とする。しかし、従来はマニュアルタイプのものが多く、熟練者でなければ、焦点調節に時間がかかった。また、一部にセンサを使用して測距する方式のものがあるが、製造上レンズと撮影像面間の距離と、レンズと検出像面間の距離とを合致させることが難しいことから、正確な焦点調節を行なうことが難しかった。

_ __.

【0005】従って、本発明の目的は、リニアCCD走査方式のカメラであって、製造上レンズと撮影像面間の距離と、レンズと検出像面間の距離とを合致させる必要がなく、かつ熟練者でなくても高精度な焦点調節が容易にできる手動焦点調節不要の写真測量用オートフォーカスCCDカメラを提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】本発明によれば、リニア CCDを主走査方向と直交する副走査方向に走査させて 撮影を行なうカメラにおいて、一定の位置にある撮影用 リニア CCD の出力によって撮影レンズの焦点調節を行 なう、ことを特徴とする写真測量用オートフォーカス CCDカメラが提供される。

【0007】更に、本発明の実施例によれば、前記撮影用リニアCCDの前記一定の位置は、撮影中心である。 更に、本発明の実施例によれば、焦点調節時には、リニアCCDの焦点検出面の大きさを制限する。

[0008]

【作用】上記本発明の構成によれば、リニアCCD走査方式のカメラにおいて、熟練者でなくても撮影が容易である手動焦点調節不要の写真測量用オートフォーカスCCDカメラを提供することができる。また焦点検出素子と撮影素子が同一であることにより、製造上レンズと撮影像面間の距離と、レンズと検出像面間の距離とを合致させる必要がなく、かつ従来にないより高精度な焦点調節を行なうことが可能となる。

[0009]

【実施例】以下に、まずカメラ本体の構成について説明 し、その後電気系と共に全体の動作説明を行う。

「カメラ本体の構成]図1は本発明のカメラ本体部を示す図である。カメラ本体1は、撮影部2、撮影レンズ部 3、絞り機構4、ファインダー5から構成されている。

【0010】まず、撮影部2について説明する。図1 (A) において、ベース101に取付けられた撮影部2 では、リニアCCD201と測光素子219が、CCD 取付けベース202を介して、一軸ステージ203上に 載せられている。一軸ステージ203は高精度リニアガ イド204上にあり、リニアエンコーダのスケール20 5、リニアガイドの精度を維持しつつポールネジ206 の駆動力を伝達する板パネ207、ステージのストロー クを制限するフォトインタラプタ208a、208bの 遮光板209、ステージの暴走を防ぐリミットスイッチ 210a、210bを押すプッシャー211が取付けら れている。また、CCD取付けペース202は一軸ステ ージ203に対して微小量傾斜可能となっており、傾斜 微動調整ネジ212により、リニアCCDとその副走査 方向の直角度を容易に調整できるようになっている。撮 影部ベース218には、リニアエンコーダのヘッド21 3が取付けられ、一軸ステージ203の位置を読みと 50 る。また撮影部ペース218には、ボールネジ206、

ポールネジ206の軸方向のガタを除去するペアリング 部214、DCモータ215、スチールベルト216及 びスチールベルト216の撓みを除くアイドラ217、 ステージ重量釣合いのためスプリング(図示せず)が取 付けられている。また、ペース101に筐体102が取 付けられ、撮影部2、撮影レンズ部3、絞り機構4、フ ァインダー5の主要部分を保護している。

【0011】以上の構成によって、リニアCCDを副走 査方向と正確に直角にし、副走査を高精度に行うことが できる。本実施例では撮影速度向上のため、副走査を距 離の短い縦方向走査とした。撮影レンズ部3は次のよう になっている。ペース101に取付けられた撮影レンズ 部3では、撮影レンズ301が高精度リニアガイド30 2上にあり前記撮影部2によるリニアCCD走査面と正 確に垂直に撮影レンズ301を前後させるようになって いる。ここでは、撮影レンズ301とリニアガイド30 2の平行度、リニアガイド302とリニアCCD走査面 の垂直度は、構成部品を組立てるだけで必要な精度に収 まるように機械加工されているか、調整される。その 他、ペース101にはパルスモータ303、パルスモー タ303に直結されたマイクロメータ式の送り機構30 4がある。送り機構304はパックラッシュがなく、1 回転あたり0.5㎜直進するようになっている。パルスモ ータ303は1回転あたり200ステップなので、1ス テップあたり2.5 μ ω となる。送り機構304の送られ るナット側とリニアガイド302上にある撮影レンズ3 01は、前記撮影部2と同様にリニアガイドの高精度を 維持しつつ移動させるため、板パネ305によって連結 されている。また、撮影レンズの移動の原点として、位 置再現性 1 μm の高精度スイッチ 3 0 6 が設置されてい 30

【0012】以上の構成により、撮影レンズの焦点調節 に伴うレンズ主点の撮影面における位置の変動は、1画 素より小さくしている。1画素以下ということは解析上 から要求されることであり、撮影レンズの光軸とその移 動方向との一致の程度は、撮影レンズ移動によって生じ る撮影面上における主点位置の変動を1画素以下にする のに必要な一致の程度である。また、画面距離の測定も パルスモータの回転数をカウントし、原点からの距離を 測定することで容易に求められる。

【0013】絞り機構4は次のようになっている。図1 (B) において、撮影レンズ301内部の虹彩絞りから でている絞り可変用ツメ401を駆動するためのレバー 402、レパーに直結している回転伝達機構403、パ ルスモータ404、原点スイッチ405により構成さ れ、パルスモータ404を駆動することで絞り調整が行 えるよになっている。

【0014】ファインダー5は次のようになっている。 ファインダー5は、一眼レフ方式となっており、撮影部 2と撮影レンズ部3の間に配置されている。ファインダ 50 パ607に信号を発生し、CCDドライバ607はリニ

み (ここでは径 7 ㎜の円としている) 半透過となったミ ラー501がある。ミラー501は45°跳ね上げるた めのソレノイド503がついており、撮影時に光路を遮 ることのないようになっている。即ち、撮影前はミラー 501は45°下がった状態にあり、中心部のみ半透過

- 5と撮影部2に光を分岐させるため、中心部502の

で、撮影部2とファインダー5に光分岐させ、中心部以 外はファインダー5へ光路を45°曲げている。ミラー 501の上方には焦点板504があり、焦点板504は スリガラスとなっていて、撮影する範囲の像が写し出さ れてファインダーの役目を果たすようになっている。

[電気系] 図2は電気系を示している。処理制御部60 1は、入力部602から初期設定の命令を受けると、副 走査用DCモータ215をフォトインタラプタ208a がON (またはOFF) になるまで、駆動する命令をモ ータドライバ603に出す。その出力を副走査用DCモ ータ215が受け、一軸ステージ203を駆動させる。 フォトインタラプタ208aがON(またはOFF)と なったら、撮影範囲上部に向かってリニアエンコーダの 原点信号が発生するまで、副走査用DCモータ215を 駆動させる命令をDCモータドライバ603に出す。原 点信号が発生すると入力部602から撮影開始の命令を 受けるまでその位置を維持する。即ちリニアエンコー ダ、カウンタ(図示せず)、副走査用DCモータ215 でサーボ系を構成し、その位置が変動しないようにして いる。

【0015】続いて撮影レンズ位置の初期設定を行う。 処理制御部601から、パルスモータドライバ604に 撮影レンズ原点スイッチ306までパルスモータ303 を駆動させるよう命令を出す。パルスモータ303はそ の出力を受けて駆動し、原点スイッチ306がONにな るまで駆動し、撮影レンズをその位置まで移動する。続 いて絞り駆動パルスモータの初期設定をする。処理制御 部601から、パルスモータドライバ613に原点スイ ッチ405までパルスモータ404を駆動させるよう命 令を出す。パルスモータ404はその出力を受けて駆動 し、原点スイッチ405がONになるまで駆動し、絞り を開放にする。以上で初期設定を終了する。この初期設 定は電源投入時に一度行われればよい。

40 【0016】続いて撮影のための動作について説明す る。撮影対象をファインダーで覗き焦点を合わせる場所 がファインダー中心の半透過ミラーの位置に来るように する。入力部内の焦点合わせ用スイッチ(図示せず)を 押すと、処理制御部601は副走査用DCモータ215 を一軸ステージ203を撮影中心まで駆動させるようモ ータドライパ603に命令を出す。副走査用DCモータ 215はそれを受けて駆動し、撮影中心とCCDが同一 線上にくるようにする。

【0017】ここで、処理制御部601はCCDドライ

アCCD201を駆動させる。またCCDドライバ60 7はメモリ制御部608へ画素に対応するクロック信号 を出力し、メモリ制御部608は第1メモリ609の現 在のアドレスと画素位置の対応を管理する。そしてその アドレスの位置へリニアCCD201から信号は、A/ D変換器(図示せず)を介してデジタル信号として送ら*

 $V = | N_1 - N_2 | + | N_2 - N_3 | + | N_3 - N_4 | + \cdots$

このVが極大のとき被写体コントラストも最大、即ちピ ントが最良となる。まず、リニアCCDを駆動して計算 10 したVの値をV1 とおき、処理制御部601はパルスモ ータドライバ604にパルスモータ303を一定量(こ こでは0.5㎜とする)駆動するように命令をだす。ここ で再度リニアCCD201を駆動させて、V2を計算す る。 V_1 と V_2 を比較して V_1 < V_2 であれば、 V_2 で 駆動させた方向にパルスモータ303を同一量駆動させ る。V1 < V2 であれば、V2で駆動させた方向と反対 の方向に先程の一定量以下 (ここでは0.25 mm) パルス モータ303を駆動させる。ここで再度リニアCCD2 01を駆動させて、Vaを計算する。そしてV2とV3 を比較して同様にパルスモータを駆動させる。これを繰 り返していき、ある範囲内(被写界深度内)に収束する まで行なう。以上のシーケンスにより焦点調節が完了す る。

【0019】次に露光量の測定を行なう。入力部内の測 光スイッチ (図示せず) を押すと処理制御部601は副 走査用DCモータ215を一軸ステージ203上にある 測光素子219が光軸中心まで来るようにモータドライ バ603に命令を出す。副走査用DCモータ215はそ れを受けて駆動する。続いて処理制御部601は測光部 605に測光するように命令を出し、測光部605は測 定対象を測光してその結果を処理制御部601へ出力す る。即ちミラー中心部の半透過部分でスポット測光を行 なう。必要であれば数点について測光し、処理制御部6 01が最適な露光値(絞りと電荷蓄積時間)を決定す る。次に処理制御部601はパルスモータドライバ61 3にパルスモータ404を駆動させる命令を出して、パ ルスモータ404を駆動し決定した絞り値にする。以上 で撮影準備は完了する。

【0020】次いで、入力部内スタートポタン(図示せ *40* ず)を押すと、処理制御部601はソレノイドドライバ 614にソレノイド503を駆動するように命令を出 す。ソレノイド503の駆動により、ミラー502がア ップして被写体像はCCD撮影面上に結像する。続いて 処理制御部601はDCモータドライバ603に駆動命 令をだし、副走査用DCモータ215を駆動し、ステー ジ203が移動する。ステージ203の移動と共にリニ アエンコーダのスケール205も移動し、リニアCCD の1 画素分に相当する距離を移動すると、 CCDドライ バ607に信号を発生し、CCDドライバ607はリニ 50 ズを移動するように構成しても同様の撮影レンズ保持機

*れる。処理制御部601は第1メモリ609から画素デ

一夕を送るようにメモリ制御部608へ命令を出す。 【0018】焦点調節の原理は、コントラスト検出方式

6

を採用している。即ち、1走査分の画素データN1、N 2、Na・・・、Naとすると、隣接画素との差の総和 Vは、次の式で表すことができる。

 $+ | N_{n-1} - N_n |$

アCCD201を駆動させる。

【0021】またCCDドライバ607はメモリ制御部 608へ画素に対応するクロック信号を出力し、メモリ 制御部608は第1メモリ609の現在のアドレスと画 素位置の対応を管理する。そしてそのアドレスの位置へ リニアCCD201からの信号は、A/D変換器(図示 せず)を介してデジタル信号として送られる。この間も ステージ203は移動しており、リニアCCDの1画素 分の距離を移動すると同じことを繰り返していく。この 動作は、副走査方向必要画素数即ち、必要画素数が20 00であれば、2000回繰り返していく。

【0022】撮影を終えた後もDCモータ215は駆動 しているが、フォトインタラプタ208bをON (また はOFF) にした時点で、処理制御部601はDCモー タドライバ603にDCモータ215の停止命令をだ し、停止させる。その後、処理制御部601はメモリ制 御部608にモニタ表示用第2メモリ610へ第1メモ リ609の内容を転送すにように命令をだす。ここで使 用するモニタは700×500の画素を表示する一般的 なものである。このためメモリ制御部608は、データ を第1メモリ609から第2メモリ610へ転送する 際、4000×2000のデータを700×500のデ ータに圧縮して転送 (例えばサンプリング) するよう制 御する。第2メモリ610へ転送された内容はモニタ6 11に撮影結果として表示させる。

【0023】また処理制御部601は、入力部602よ り、DAT (デジタル・オーディオ・テープ) 612へ 転送する信号を受けると、DATへ第1メモリ609の 内容と画面距離測定のためのパルスモータ303の移動 量を記憶する。以上で1枚の撮影は終了する。なお、一 般にステレオ写真は、少なくとも2枚一組であり、かつ 同じ条件で撮影されることが好ましい。このため、ステ レオ写真を撮影する場合には、最初の写真を撮影した 後、ホールドスイッチ615を操作した、処理制御部6 01が撮影レンズ位置をホールドさせ、その後同じ合焦 条件で撮影できるように構成されて撮影レンズ保持機能 を果たしている。すなわち、ホールドスイッチ615が 操作された時には、処理制御部601は撮影レンズを一 枚目の撮影レンズ位置から移動させない。ここで処理制 御部601は、一枚目の撮影レンズ位置を記憶し、2枚 目以降は撮影するたびに1枚目と等しい位置に撮影レン

能を果たすことができる。

[変形例] 本発明は、前記実施例に限定されない。撮影 レンズ系の一部は固定のままでもよい。また、撮影レン ズ系における直線運動機構は、リニアガイドとマイクロ メータ式の送り機構によるものでなく、クロスローラガ イドまたはVミゾにフラットローラを組み込んだ方式の ガイドとボールネジを使用してもよい。移動量の測定 は、パルスモータのパルスでカウントする代わりに、リ ニアエンコーダをステージに取付けたり、ロータリエン コーダをマイクロメータ式の送り機構に取付けてもよ 10 Ų١,

【0024】その他、リニアセンサを副走査する機構 (撮影部) は縦方向走査でなく、横方向走査でもよく、 リニアガイドも撮影レンズ系のようにクロスローラガイ ドまたはVミゾにフラットローラを組み込んだ方式のガ イドでもよい。またリニアエンコーダでなく、ボールネ ジにロータリエンコーダを直結させてもよい。また、本 発明では、焦点調整のときリニアCCD上に結像する範 囲を制限するため、ミラーの一部を半透過とする方法を 示したが、ミラーを使用せずに、撮影レイズとリニアC 20 201 リニアCCD CDの間で一部透過することのできるマスクを出し入れ させることにより行ってもよい。また、ミラーの全面を 半透過としてリニアCCDの必要な部分のデータだけを 使うようにしてもよい。

【0025】更に、実施例では露光量の測定に測光素子 を使用したが、測光にもCCDを使用してもよい。焦点 調節の場合と同じように、リニアCCDの必要な部分の データだけを使えば、任意の範囲内が測光できる。ま た、焦点調節の方法は本実施例のように徐々に収束させ る方法でなく、V1、V2 を計算した時点でそれらの差 30 304 マイクロメータ式の送り機構 と移動量し、との割合かから移動させる量しを予測して いってもよい。即ち、ピント最良となるVの値が決めら れているときに、

 $h = |V_1 - V_2| / L'$

を計算して

 $L=|V-V_2|/h$

によって移動量を求めてもよい。この場合も移動方向は V1 とV2 の大きさで判断する。もちろん一度で合焦し ない場合は、ピント最良となるまでこの合焦動作を繰り 返す。

[0026]

【発明の効果】本発明によれば、リニアCCD走査方式 のカメラにおいて、熟練者でなくても撮影が容易である 手動焦点調節不要の写真測量用オートフォーカスカメラ を提供することができる。また焦点検出素子と撮影素子

が同一であることにより、製造上レンズと撮影像面間の 距離と、レンズと検出像面間の距離とを合致させる必要 がなく、かつ従来にないより高精度な焦点調節を行なう ことが可能となる。

【0027】さらに、撮影レンズ位置保持手段を設ける ことにより、ステレオ写真を撮影する際に撮影レンズと 撮影面までの距離を等しくすることができ、その後立体 計測を行う場合に解析が容易となる。

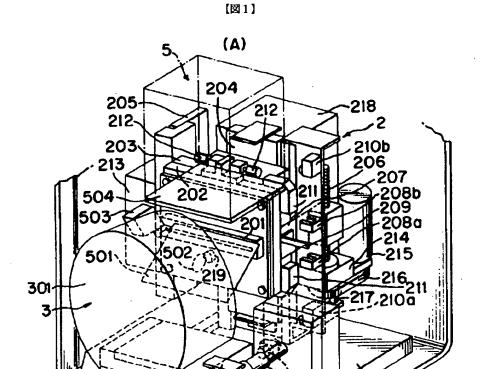
【図面の簡単な説明】

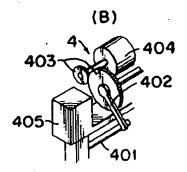
【図1】カメラ本体を示す斜視図である。

【図2】カメラを制御する電気系を示す図である。

【符号の説明】

- 1 カメラ本体
- 2 撮影部
- 3 撮影レンズ部
- 4 絞り機構
- 5 ファインダー
- 101 ペース
- 102 筐体
- - 202 CCD取付けペース
 - 203 1軸ステージ
 - 204 リニアガイド
 - 212 傾斜微動調整ネジ
 - 213 リニアエンコーダのヘッド
 - 214 ペアリング部
 - 218 撮影部ペース
 - 219 測光素子
- 301 撮影レンズ
- - 306 高精度スイッチ
 - 402 レバー
 - 404 パルスモータ
 - 502 中心部のハーフミラーの部分
 - 504 焦点板
 - 601 処理制御部
 - 605 測光部
 - 606 適正光量表示部
 - 607 CCDドライバ
- 609 第1メモリ
 - 610 第2メモリ
 - 611 モニタ
 - 612 DAT
 - 615 ホールドスイッチ





302

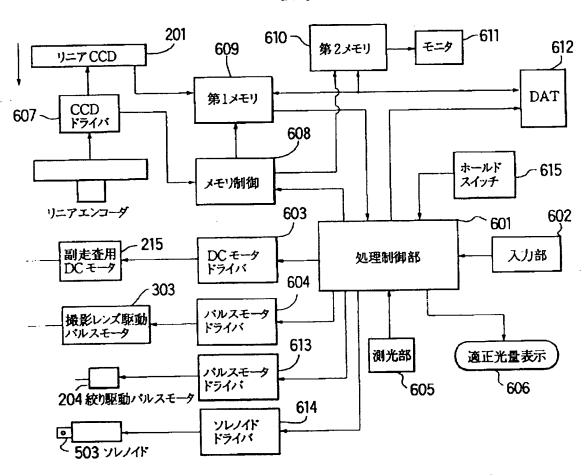
102 101

`303 306

304

305

【図2】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. 5

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G 0 2 B 7/36

5/335 H 0 4 N

F